



# *Microchip's* **Russia** **MASTERS**

**СММ**

Современная коммуникационная периферия.

USB, Ethernet

# Коммуникационные задачи для различных приложений

- **Сбор данных:** Обмен сигналами управления и данными температура, давление, телеметрия, счетчики расхода и т.д.
- **Комплексное управление:** Системы с обратной связью и диагностикой  
поддержание температуры, системы индикации и т.д.
- **Идентификация объектов:** Периодический или постоянный запрос  
системы доступа, отслеживание контейнеров, RFID и т.д.
- **Офисная и домашняя автоматизация:** доступ к различному типу контента  
сканнеры бар-кодов, считыватели карт, VoIP, UPS, маршрутизаторы данных, музыка/радио, игровые контроллеры

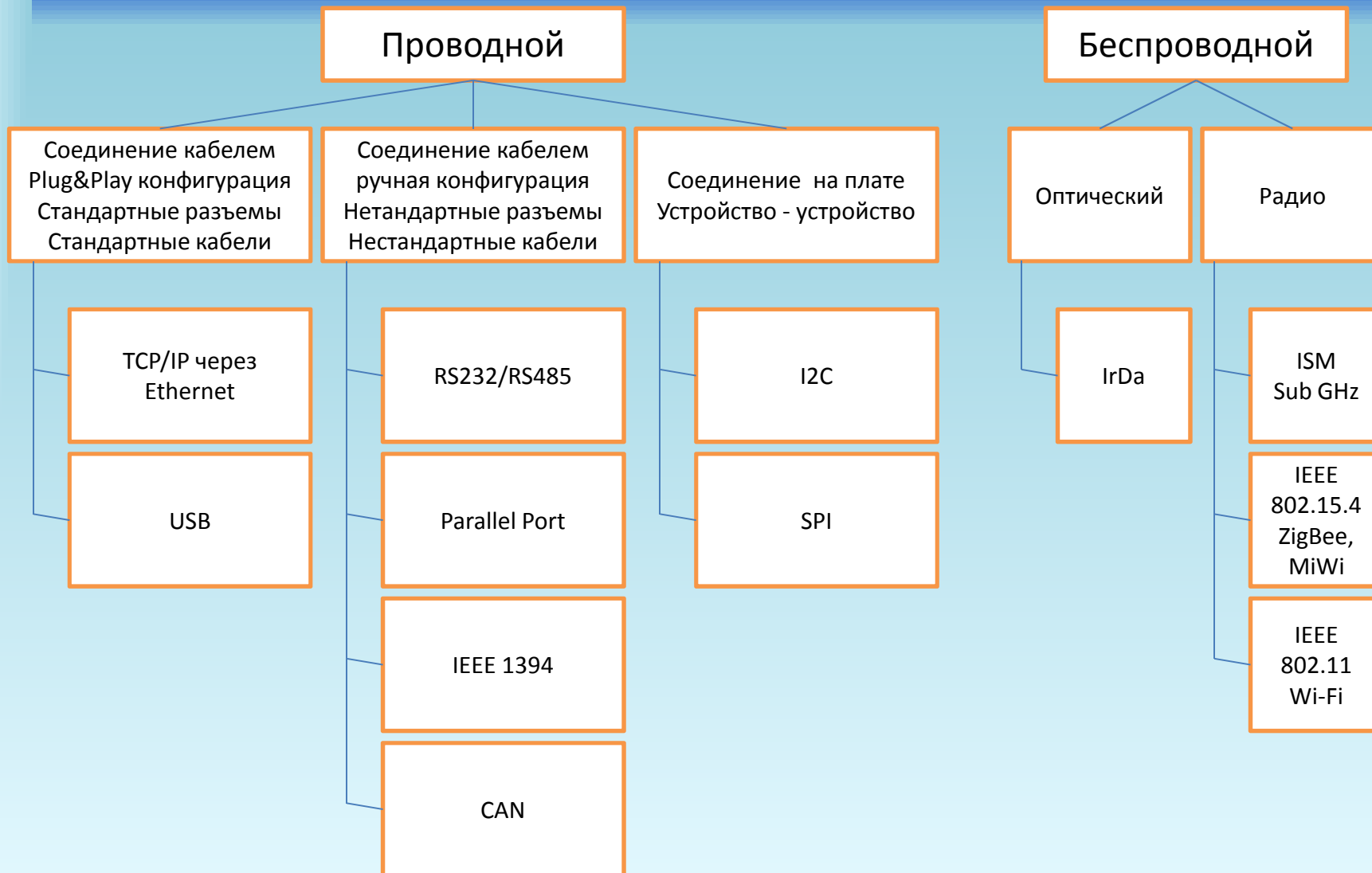
# Требования, влияющие на выбор решения

- Возможность доступа после установки (upgrade)
  - Требуется ли Upgrade? Удаленный или локальный ?
- Требования к характеристикам
  - Быстродействие, скорость обмена, тип трафика (постоянный или «взрывной»)
- Механические и температурные требования
  - Температурный диапазон, ЭМС, шумы, вибрации
- Стоимость обслуживания
  - Соотношение характеристики/качество
  - Наличие стандартных кабелей
- Требования к ответной части
  - Существуют ли готовые решения ?
- Целостность данных
  - Безопасность, секретность, авто-повтор

# Альтернативы решений: компьютер, модуль, микроконтроллер

- Компьютер
  - Высокая стоимость. Избыточность
  - Потенциальные отказы механических деталей (диски, вентиляторы)
- Готовые адаптеры и модули
  - Не требуется разработка ПО
  - Применимо при большом количестве портов
  - Удобно для запуска прототипов
  - Фиксированная функциональность. Нет возможности улучшения/расширения
  - Обычно ограничивается преобразователями последовательных протоколов
- Микроконтроллерное решение
  - Низкая стоимость при одном или небольшом количестве портов
  - Минимальная разработка ПО
  - Минимальные аппаратные затраты
  - Может быть добавлено к существующим изделиям
  - Применяемые стеки ПО масштабируются к любому семейству контроллеров
  - Могут быть совмещены несколько типов протоколов связи, и добавлены другие возможности (графика, логика, )

# Альтернативы протоколов



# TCP/IP через Ethernet

- Самая широко распространенная сеть
  - Наиболее известная
  - Присутствует везде: офис, дом, пром. предприятие
  - Огромная готовая инфраструктура
- Совместимость
  - Открытые стандарты
  - Стандартизованные протоколы
  - Стандартное готовое ПО
  - Браузеры, E-mail клиенты и т.д.
  - Большое сообщество поддержки
- Маленькие задержки
  - Близко к реальному времени доставки пакетов
- Масштабируемость и расширяемость
  - Недорогое оборудование
  - Автоматическая конфигурация
- Бесшовное соединение с сетью Интернет
  - Единые стандарты, единые протоколы
  - Кросс- платформенность
- Легкая миграция к беспроводному WiFi
- Защита данных через SSL

# TCP/IP: Сервер или клиент ?

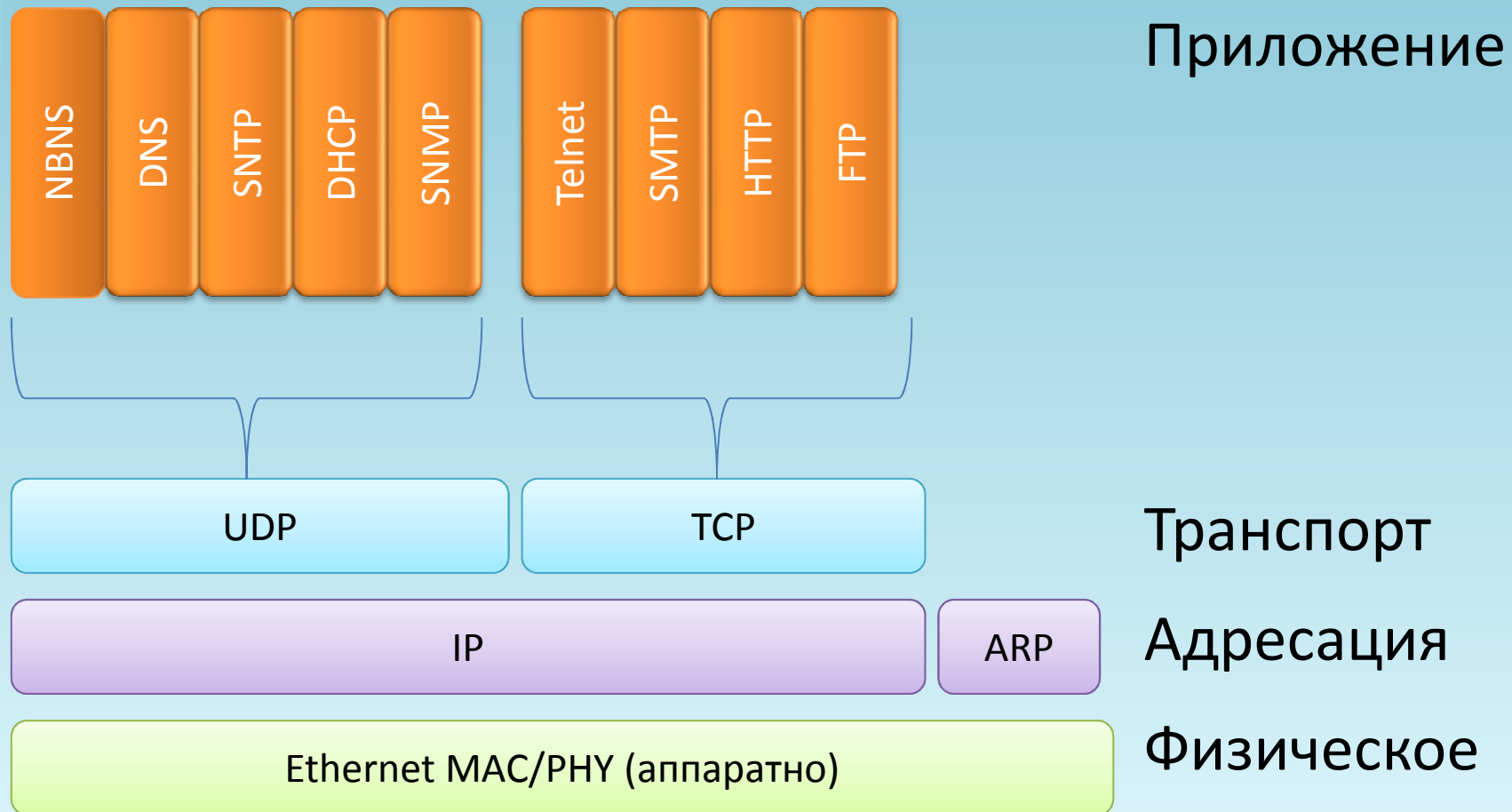
- Сервер
  - Слушает соединения от других устройств
  - Всегда включен. Всегда ждет
  - Имеет известный фиксированный адрес
- Клиент
  - Устанавливает соединение с другими устройствами
  - Активен по запросу.
  - Динамический адрес или местоположение
- В обоих случаях обмен данными в обе стороны !!!
  - Разница в том, кто устанавливает соединение

# TCP/IP: Адресация

- MAC адрес
  - Связан с конкретным аппаратным экземпляром изделия
  - 6 байт. Например, 00:04:A3:00:12:34  
(Старшие 3 байта являются кодом поставщика оборудования)
  - Глобально уникален. Выделяется IEEE
  - Используется для адресации внутри локальной сети
- IP адрес
  - Назначается программно в сети. Вручную или выделяется DHCP сервером
  - 4 байта. Например, 192.168.1.100
  - Распределяется региональным администратором  
(Например, Интернет сервис –провайдером)
  - Некоторые адреса закреплены для частных сетей, отделенных маршрутизатором или Firewall-ом  
(192.168.\*, 10.\*, 169.254.\*, 172.16.\*)



# TCP/IP: Стек протоколов



# TCP/IP: TCP или UDP ?

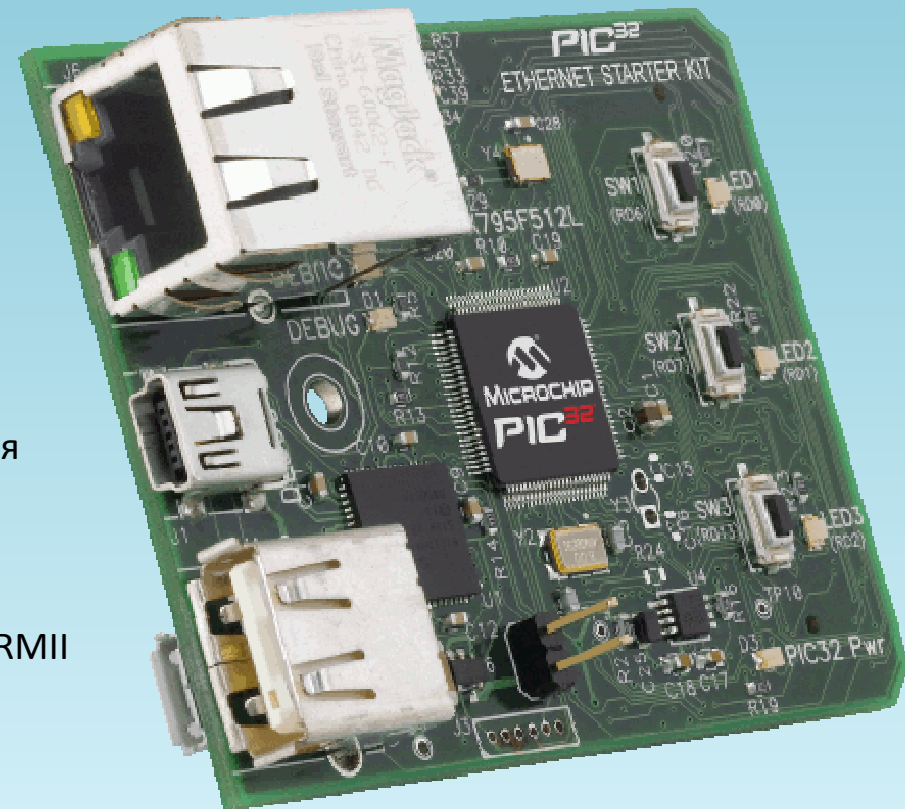
- UDP – передача датаграмм без установки соединения
  - Нет потерь на установку соединения
  - Доставка не гарантирована. Пакеты могут теряться или приходить разрушенными
  - Пакеты могут посылаться одному узлу или нескольким одновременно
  - Удобны для вспомогательных задач сети
- TCP – обмен данными в рамках установленного соединения
  - Установка соединения между двумя устройствами
  - Подтверждение правильного приема всех данных
  - Потерянные или разрушенные пакеты автоматически повторяются
  - Дублирующие пакеты игнорируются
  - Порядок получения пакетов гарантируется

# Лабораторная работа: Шаг 1

- Создание TCP сервера
  - Аппаратная реализация: PIC32 Ethernet Starter Kit
  - Реализация TCP/IP стека: Microchip Application Library
  - Задача: Принимать входящее соединение, обрабатывать полученные в соединении данные, выдавать ответы.

# Шаг 1: PIC32 Ethernet Starter Kit

- Микроконтроллер PIC32MX795 со встроенной поддержкой MAC уровня Ethernet
  - Полу- и полно- дуплексные операции
  - Конфигурация фильтрации пакетов
  - Конфигурация прерываний
  - Ручное и автоматическое управление потоком
  - Вычисление контрольной суммы
  - Каналы DMA для приема и передачи
  - RX фильтр
  - RMIИ интерфейс для физического уровня
- Контроллер физического уровня Ethernet
  - Контроллер DP83848
  - Интерфейс к микроконтроллеру через RMIИ
- USB
  - Возможность подключения в режимах HOST, DEVICE и OTG
- Встроенный отладчик/программатор
- Ввод/Вывод
  - 3 светодиода
  - 3 кнопки



# Шаг 1: TCP/IP стек Microchip

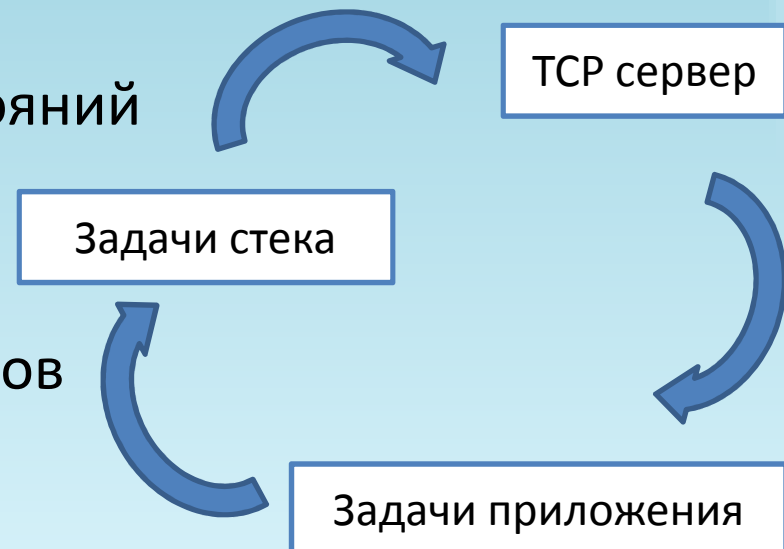
- Поставляется в исходных кодах на Си
- Бесплатное лицензионное соглашение
- Поддерживает семейства PIC18, PIC24, dsPIC DSC, PIC32
- Независим от используемой RTOS
- Модульный подход: подключаются только те модули, которые необходимы
- Поддержка одновременно нескольких соединений и транспортов
- Множество готовых примеров
- Утилита конфигурации

# Шаг 1: Конфигурация стека

- Выбор протоколов
  - Необходимый набор протоколов стека для установки TCP соединения:
    - IP (Основной протокол передачи)
    - TCP (Для установки TCP соединения)
    - UDP (Для поддержки вспомогательных протоколов)
    - ARP (Для привязки MAC адреса к IP адресу)
    - DHCP сервер (Для выдачи IP адреса компьютеру)
    - ICMP сервер (Для ответа на PING)
- Назначение адресов
  - Назначение MAC адреса платы
  - Назначение IP адреса и маски подсети для создаваемого сервера
  - Назначение IP адреса шлюза
- Задание количества сокетов
  - Для работы сервера назначает только один TCP сокет
  - Максимальное количество UDP сокетов: 8 (по умолчанию)
- Использование утилиты конфигурации

# Шаг1: Кооперативная многозадачность

- Последовательное переключение задач
  - Ни одна задача не должна блокировать процессор
  - Долгие задачи должны быть разбиты на части
  - Использование машины состояний
- Преимущества
  - Малая избыточность кода
  - Гибкое распределение ресурсов
  - Совместимость с RTOS



# Шаг 1: Кооперативная МНОГОЗАДАЧНОСТЬ

```
int main(void)
{
    InitializeBoard(); // Вся
    AdditionalInit(); // необходимая
    StackInit();      // инициализация

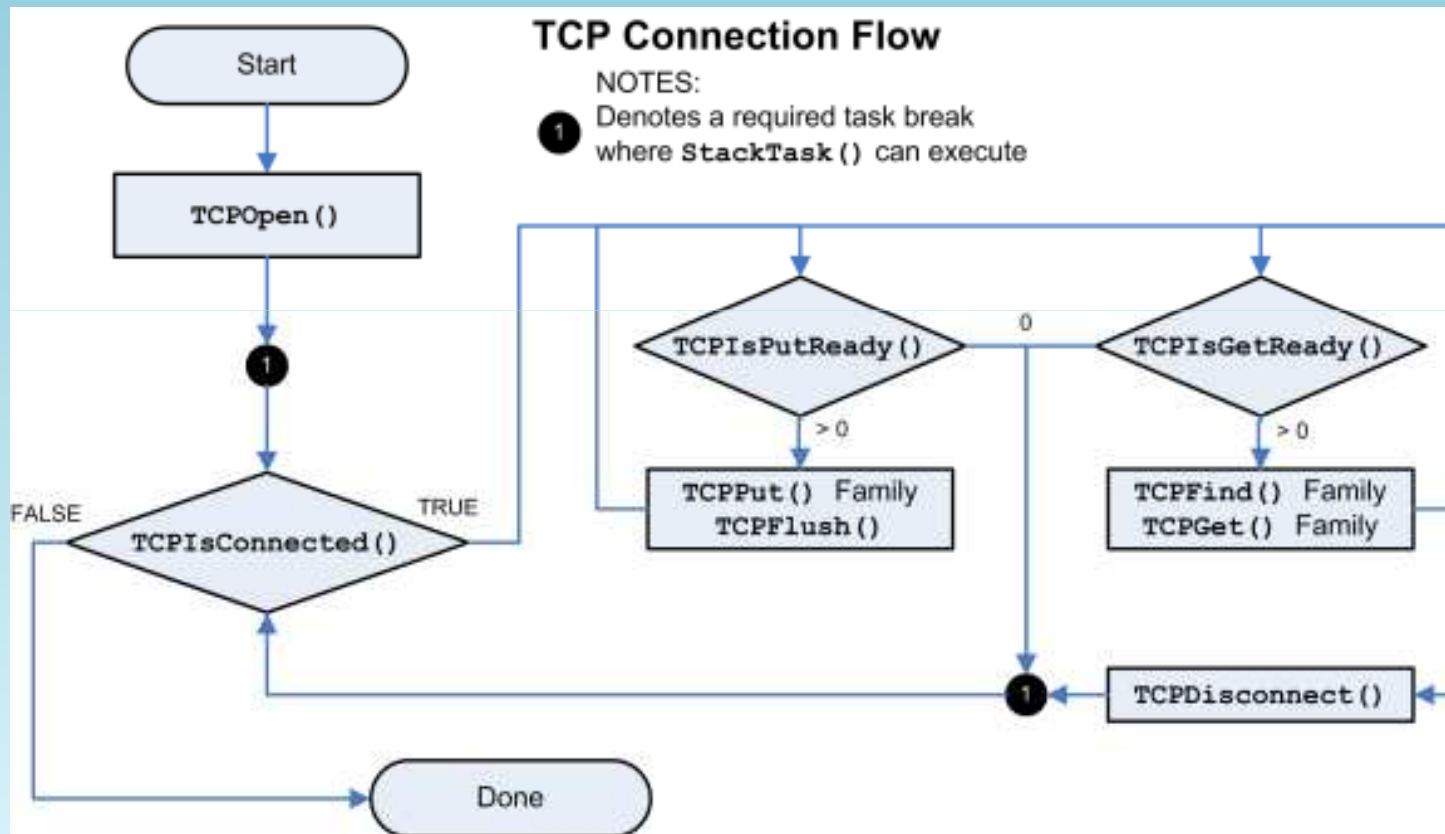
    while(1)          // бесконечный цикл
    {
        StackTask(); // задача стека
        StackApplications(); // приложения стека
        UserApp(); // приложения пользователя
    }
}
```



# Шаг 1: Кооперативная многозадачность

- Потенциальные проблемы
  - Долгие задачи: Необходимо разбивать и вводить машину состояний
  - Программные задержки: Использовать модуль Tick из стека
  - UART и другой ввод-вывод: работать по прерываниям
- Как часто ?
  - Чем чаще – тем лучше
  - Общее время цикла:
    - Цель: не более 1-2 мс
    - Приемлемо: 10-20 мс
    - Допустимо в крайнем случае: 100 и более мс

# Шаг 1: Управление соединением для TSP сервера



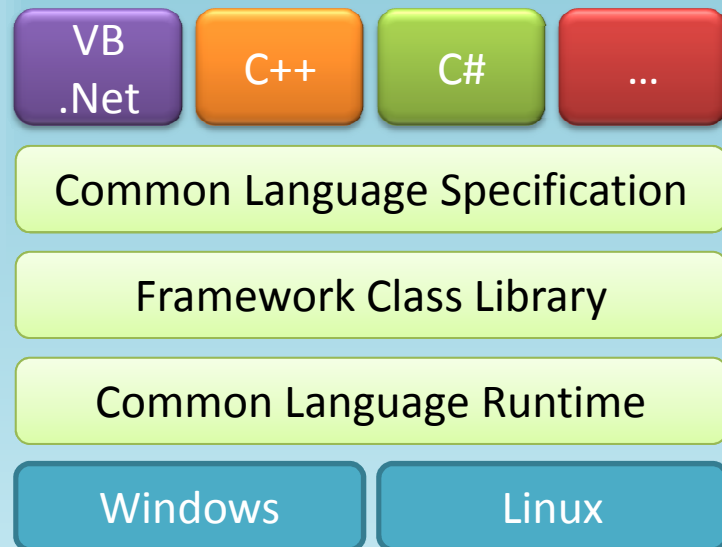
# Лабораторная работа: Шаг 2

- Создание TCP клиента
  - Использование среды .Net
  - Использование Visual C++ Express IDE

## Шаг 2: Современные требования к разработке программ для компьютера

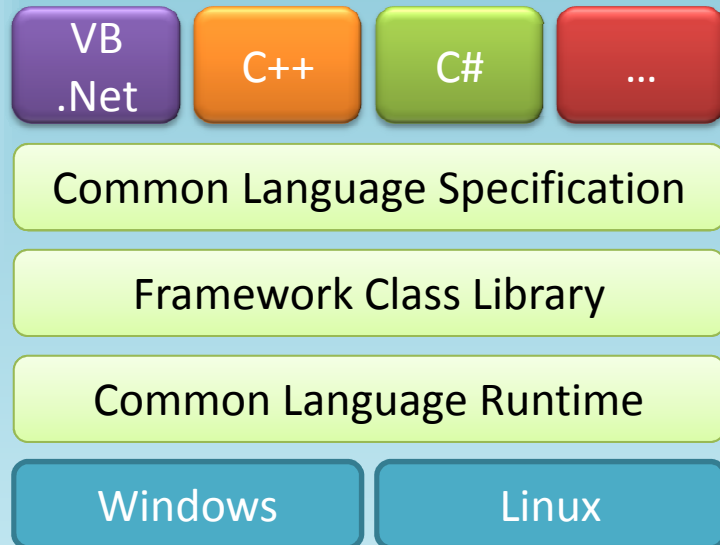
- Упрощенная разработка пользовательского графического интерфейса
- Независимость от платформы
- Возможность разработки на нескольких языках программирования
- Возможность создания как локальных, так и распределенных приложений
- Новые возможности по безопасности и надежности
  - Назначение прав доступа и выполнения различных действий для пользователей и групп

# Шаг 2: Среда .Net



- Абстрактный уровень над имеющейся ОС
- Приложения компилируются в специальный промежуточный язык (IL) и выполняются в «управляемой» («managed») среде
- Основано на базе стандарта общего языка (Common Language Infrastructure – CLI)
- 2 варианта реализации
  - Microsoft .Net
  - Nowell's Mono Project

# Шаг 2: Common Language Runtime (CLR)



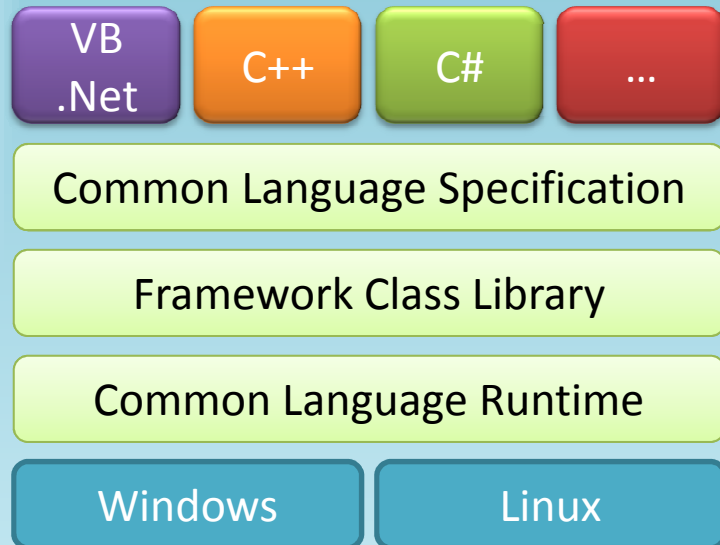
- Виртуальная машина
  - Загружает .Net сборки (assemblies)
  - Проверяет, что IL код безопасен для выполнения, включая проверку типов аргументов
  - Непосредственно перед выполнением компилирует IL код в машинный код
  - Собирает «мусор»

# Шаг 2: Framework Class Library (FCL)



- Библиотека из тысяч готовых классов, выполняющих множество системных функций
- «Обертка» для «обычных» Win32 API вызовов
- Примеры классов
  - System::IO
    - Классы для работы с файлами и другими потоками ввода-вывода
  - System::Windows::Forms
    - Классы для создания элементов графического пользовательского интерфейса
  - System::Net::Sockets
    - Классы для работы с TCP/IP сокетами

# Шаг 2: Common Language Specification (CLS)



- Спецификация CLS определяет основную функциональность которую должен обеспечивать любой .Net язык программирования для обеспечения совместимости
  - Класс, написанный на одном языке должен иметь возможность наследовать класс, написанный на другом языке
  - Единая система типов данных
  - Запрет использования указателей
  - Поддержка межязыковой отладки



## Шаг 2: Единая система типов данных

Base Class	Visual Basic 2008	C#	C++/CLI
<code>System::Byte</code>	Byte	byte	unsigned char
<code>System::SByte</code>	SByte	sbyte	char
<code>System::Int16</code>	Short	short	short
<code>System::Int32</code>	Integer	int	int
<code>System::Int64</code>	Long	long	long long
<code>System::Single</code>	Single	float	float
<code>System::Double</code>	Double	double	double
<code>System::String</code>	String	string	String^
<code>System::Decimal</code>	Decimal	decimal	Decimal

## Шаг 2: C++/CLI- язык C++ для .Net

- C++/CLI – это доработка стандартного языка C++ для работы со средой .Net
  - Новые типы данных
  - Новые конструкции языка
  - Новые операторы
- Позволяет использовать и «обычные» имеющиеся библиотеки, C++ код, dll, Win32 API
- Позволяет работать с библиотекой классов .Net, что сильно упрощает работу по созданию пользовательского интерфейса, работу с файлами и сетевыми ресурсами

# USB

- USB предназначен для расширения функциональности компьютера за счет подключения разнообразных устройств
  - Автоматическое распознавание и конфигурация (Plug&Play)
  - Легкое расширение с использованием HUB-ов
  - Питание устройств от сети
  - Данные защищены контрольной суммой (CRC).  
Разрушенные данные автоматически повторяются
  - 4 возможные скорости (в Мбод):
    - Low – 1.5
    - Full – 12
    - High – 480
    - Super – 5000 (только USB 3.0)

# USB: Типы устройств

- Peripheral (также называется «Функция»)– Обеспечивает конкретную функциональность для Host
- Hub– Транслирует трафик (в обоих направлениях), управляет питанием
- Compound Device– Содержит Hub + одну или более функций
- Composite Device– Имеет несколько интерфейсов, работающих одновременно– Host содержит драйвер для каждой функции– Например: видеочамера имеет два активных интерфейса – аудио и видео

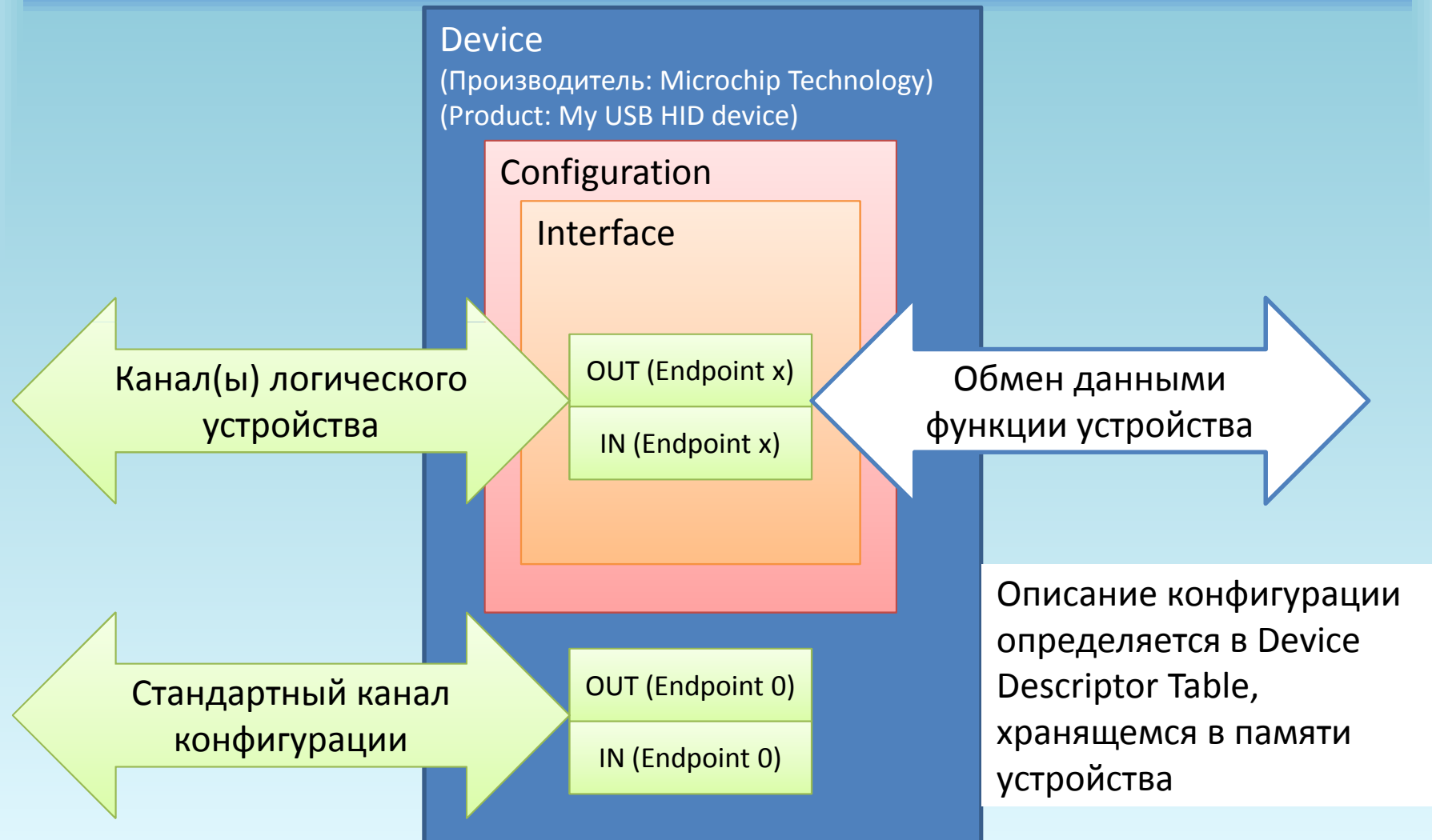
# USB: Основы

- USB – это шина с опросом по принципу один «Master» + несколько «Slave»
- Физическая топология:
  - 1 Host controller & Root Hub
  - До 5 Hub
  - До 126 устройств
- Логическая топология:
  - Одноранговая звезда
  - Host работает со всеми логическим устройствами так, как если бы они были подключены непосредственно к Root Hub

# USB: Конечные точки (Endpoints)

- Конечная точка – это буфер памяти в USB устройстве, через которое происходит обмен данными с Host
- Конечная точка может быть входной (данные в сторону Host) или выходной (данные в сторону Device)
- Одна пара конечных точек образуют один коммуникационный канал (pipe)
- Максимум 16 каналов (16 входных и 16 выходных точек) на одно устройство
- EP0 – Коммуникационный канал по умолчанию. Используется для конфигурации. Присутствует во всех устройствах

# USB: Логическое устройство



# USB: Обмен данными

- Обмен данными происходит по инициативе Host.
  - При передаче данных в сторону Host они хранятся в буфере конечной точки устройства пока Host их не запросит
- Host разбивает передачу на фреймы времени
  - Время фрейма определяется типом USB подключения (LowSpeed, FullSpeed, HighSpeed)
- В каждом фрейме передается несколько транзакций
  - Одна транзакция осуществляет обмен (прием или передачу) пакетом с одной конечной точкой
  - Величина пакета определяется размером буфера конечной точки
- Одна передача (Transfer) данных разбивается на несколько транзакций, если длина данных больше буфера конечной точки.
- Режим передачи конечной точки определяет как и когда передаются транзакции во фреймах



# USB: Режимы передачи

- Control
  - Для передачи управляющих сигналов и установочных пакетов.
  - Используется для конфигурации устройства
- Interrupt
  - Передача данных гарантирована и определена по времени
  - Максимально одна транзакция на фрейм для одной конечной точки
  - Максимально достижимая скорость 64 Кбайт/с для Full Speed
- Bulk
  - Передача данных гарантирована, но не определена по времени.
  - Передача осуществляется, если на данный момент осталось свободное время после передач другого типа в данном фрейме
  - Максимально достижимая скорость 1216 Кбайт/с для Full Speed
- Isochronous
  - Передача данных с максимальным приоритетом, но не гарантирована . (Кадры могут теряться или портиться)
  - Передача занимает все свободное время во фрейме
  - Максимально достижимая скорость 1023 Кбайт/с для Full Speed

# USB: Классы устройств

- Класс устройства определяет механизм взаимодействия между Host и Device
- Класс устройства, определяет:
  - Количество конечных точек
  - Размер буферов конечных точек
  - Режимы передачи конечных точек
  - Протокол обмена данными
- Host загружает соответствующий драйвер устройства в зависимости от класса устройства и работает с устройством через этот драйвер
- Классы устройства могут быть пользовательскими и стандартными
  - Примеры стандартных классов:
    - HID – Human Interface Device
    - MSD – Mass Storage Device
    - CDC – Communication Device Class
  - Стандартные классы используют стандартные драйверы (не требуется установка специальных драйверов)

# USB: Сравнение классов устройств

Features	HID	CDC	MCHPUSB	WinUSB	LibUSB
Driver support built into Windows	Yes	Need .inf	No	Need .inf	No
64-bit PC Support	Yes	Yes	Yes	Yes	Yes
XP Ready	Yes	Yes	Yes	Yes	Yes
7 Ready	Yes	Yes	Yes	Yes	Yes
<b>Transfer Types for user's data</b>					
Control	Yes	No	Yes	Yes	Yes
Interrupt	Yes	No	Yes	Yes	Yes
Isochronous	No	No	Yes	No	Yes
Bulk	No	Yes	Yes	Yes	Yes
Max Speed	64 KB/s	~80 kB/s	~1.0 MB/s	~1.0 MB/s	~1.0 MB/s

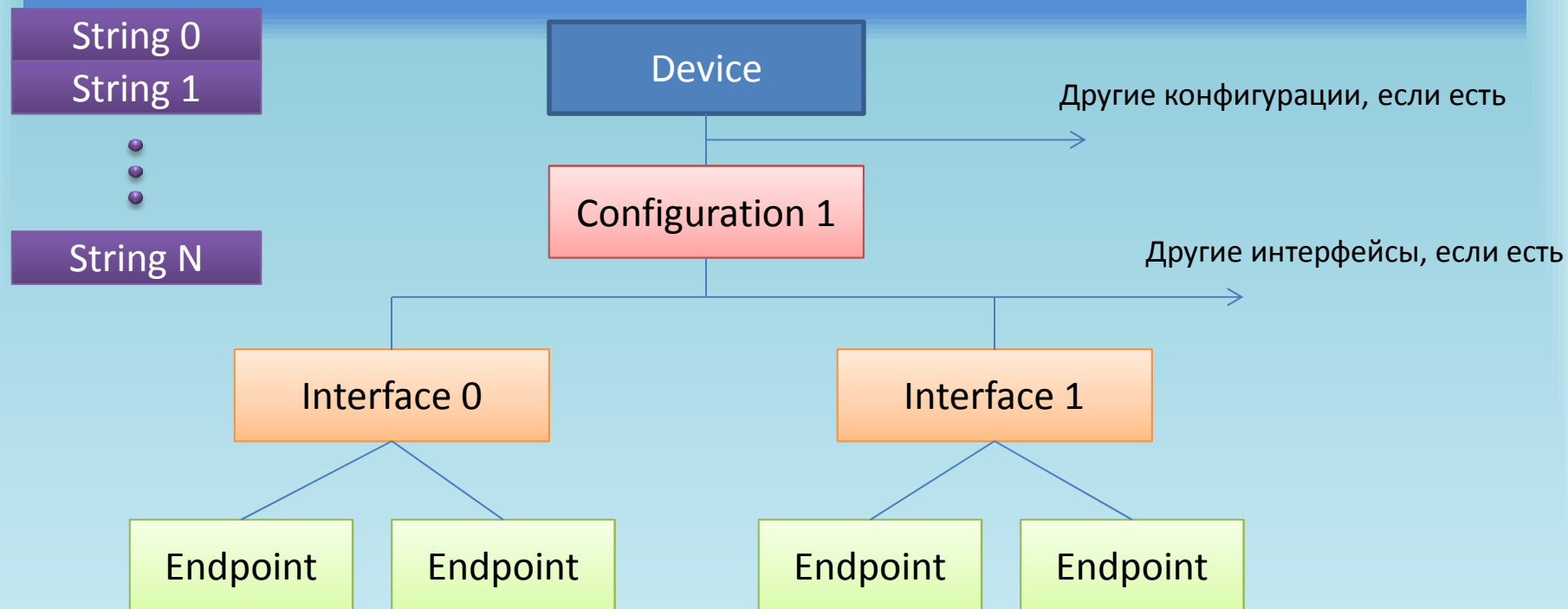
# Лабораторная работа: Шаг 3

- Создание USB устройства
  - Аппаратная реализация: PIC32 Ethernet Starter Kit
  - Реализация USB стека: Microchip Application Library
  - Подключение USB: Full Speed
  - Класс устройства - HID
  - Задача: Принимать команды от Host, обрабатывать полученные данные, выдавать ответы.

## Шаг 3: USB стек Microchip

- Поддерживает USB 2.0 low speed и full speed
- Поддерживает семейства PIC18, PIC24, dsPIC DSC, PIC32
- Работа поллингом или по прерыванию
- Поддержка классов Device:
  - Audio, CCID, CDC, HID, MSD, PHDC, Custom
- Поддержка Host:
  - PIC24F/E, dsPIC33E, PIC32
  - Клиентские драйверы для CDC, Charger, Custom, HID, MSD, Printer
- Поддержка OTG

# Шаг 3: Дескрипторы



**Дескрипторы обычно хранятся в энергонезависимой памяти**

# Шаг 3: Пример дескрипторов

String 0  
Производитель  
Microchip

String 1  
Продукт  
HID device demo

Device

USB 2.0, VID = 0x04D8 , PID = 0x0007,  
Кол-во конфигураций, Строки

Configuration 1

Питание от шины, Удаленное  
просыпание,  
500 мА, кол-во интерфейсов

Interface 0

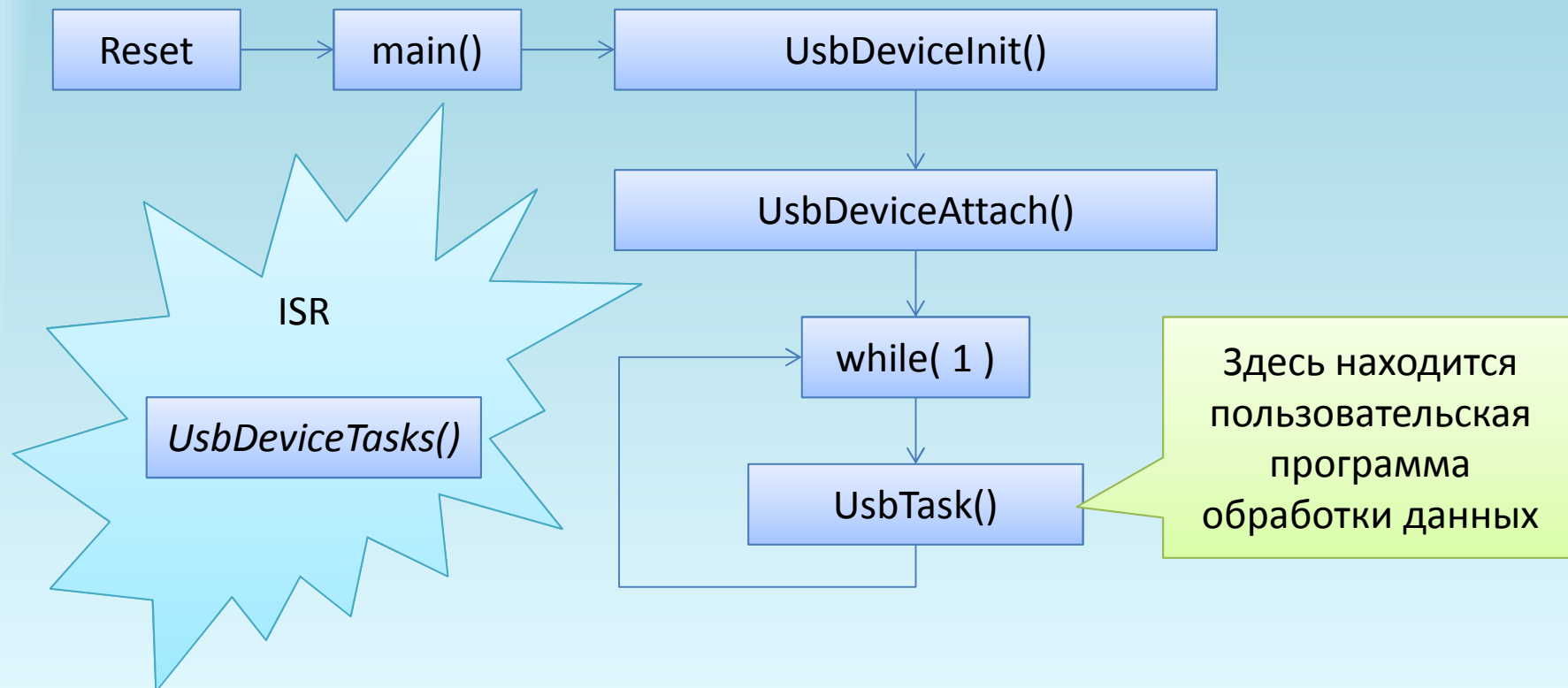
HID класс  
Кол-во конечных точек

Endpoint

Endpoint 1 IN , тип Interrupt ,  
буфер 64 байта , поллинг 3 мс

# Шаг 3: Выполнение программы

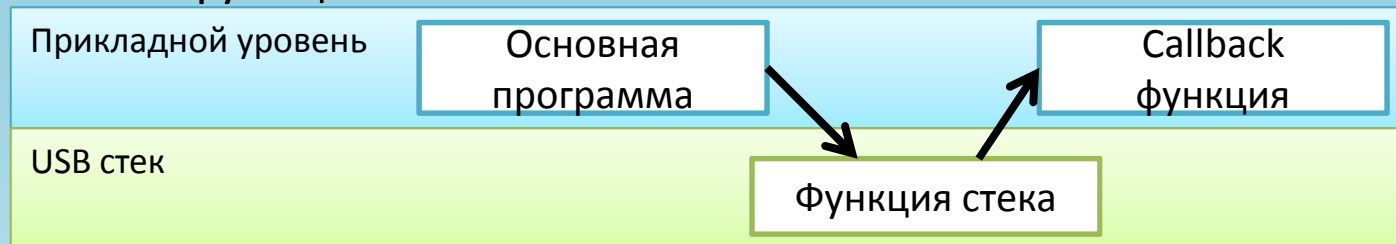
- При конфигурации стека для работы по прерыванию задача `UsbDeviceTasks()` выполняется в контексте прерывания





# Шаг 3: Функция Callback

- USB стек, в ответ на различные возникающие события, вызывает Callback функцию



- Вы можете, модифицируя эту функцию управлять реакцией на USB события
- Прототип функции:  

```
BOOL USER_USB_CALLBACK_EVENT_HANDLER  
(USB_EVENT event, void *pdata, WORD size)
```
- Параметры:
  - USB\_EVENT event – тип события
  - void \*pdata – указатель на данные события
  - WORD size – длина данных события

# Шаг 3: USB события

- EVENT\_NONE - нет события
- EVENT\_TRANSFER - USB передача завершена
- EVENT\_SOF - принят запрос USB на начало передачи
- EVENT\_RESUME - переход устройства в режим resume
- EVENT\_SUSPEND - переход устройства в режим suspend
- EVENT\_RESET - переход устройства в режим bus reset
- EVENT\_STALL - возникла ситуация stall
- EVENT\_SETUP - принят пакет setup
- EVENT\_CONFIGURED - уведомление, что принята команда SET\_CONFIGURATION()
- EVENT\_SET\_DESCRIPTOR - принят запрос SET\_DESCRIPTOR()
- EVENT\_EP0\_REQUEST - принят запрос конечной точки 0, которую стек еще не знает как обрабатывать. См. документацию на драйвер данного класса о том, что делать при приеме такого запроса
- EVENT\_BUS\_ERROR - Ошибка на линии USB

## Шаг 3: Класс HID Device Class

- Для работы устройств с реакцией на действия человека
  - Небольшая скорость и объем данных
  - Хорошая скорость реакции
- Использует только передачи типа Interrupt
- Транзакции до 64 байт
- Максимум 1 транзакция на фрейм
- До 1000 фреймов в секунду (64000 байт/с)
- Данные передаются «отчетами» («Reports»)
- Дескриптор отчета сообщает host-у формат данных, приходящих от устройства
- Host посылает запрос дескриптора отчета при подключении устройства

# Шаг 3: «Стандартный» дескриптор отчета

```
//Class specific descriptor - HID
ROM struct{BYTE report[HID_RPT01_SIZE];}hid_rpt01={
{
    0x06, 0x00, 0xFF,           // Usage Page = 0xFFFF (Vendor Defined)
    0x09, 0x01,               // Usage (Vendor Usage 1)
    0xA1, 0x01,               // Collection (Application)
    0x19, 0x01,               // Usage Minimum (0)
    0x29, 0x40,               // Usage Maximum (64)
    0x15, 0x00,               // Logical Minimum (0)
    0x26, 0xFF, 0x00,        // Logical Maximum (255)
    0x75, 0x08,               // Report Size 8 bits per report.
    0x95, 0x40,               // Report Count 64 bytes per report.
    0x81, 0x02,               // Input (Data, Var, Abs)
    0x19, 0x01,               // Usage Minimum (Vendor Usage = 0)
    0x29, 0x40,               // Usage Maximum (Vendor Usage = 64)
    0x91, 0x02,               // Output (Data, Var, Ads)
    0xC0}                     // End Collection
};
```

# Лабораторная работа: Шаг 4

- Использование HID Class DLL

# Шаг 4: HID Class DLL

- .Net сборка “HID Class.dll”
- Берет на себя всю организацию обмена данными Win32 с HID устройством
- Пространство имен HIDClass::MCHPHIDClass
- Четыре основные функции:
  - void HIDClassInit( VID, PID, len, timeout);
    - timeout - опционально
  - bool HIDWriteReport(buffer, len);
    - Для работы функции в устройстве должен быть реализован «стандартный» дескриптор отчета
  - bool HIDReadReport(buffer)
    - Функция неблокирующая.
    - Для работы функции в устройстве должен быть реализован «стандартный» дескриптор отчета
  - bool HIDIsConnected();
    - Запрос ОС. Никакого обмена с устройством не происходит.



*Microchip's* **Russia**  
**MASTERS**

**Спасибо за внимание !**